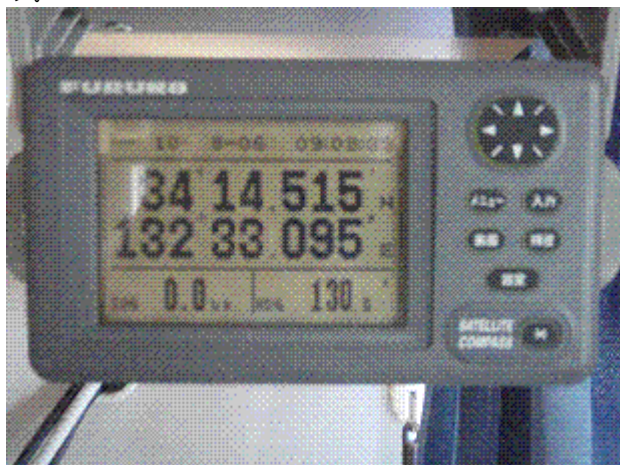


## F 船位等基礎資料設備・装置

### F-1 GPS コンパス(フルノ サテライトコンパス SC - 110)

本装置は、船首方位、航法データ、操船データ、コンパス、回頭角速度、対水・対地船速の画面を表示できます。



方位精度 0.6RMS(24 時間固定点)  
方位分解能 0.1°  
追従速度 45°/sec  
方位精度 約 10m 標準、DGPS 使用時 5m 以下

(フルノ取扱説明書抜粋)

### F-2 GPS 航法装置(フルノ GP-150)

本装置は、2 台の受信演算部、空中線部、インターフェイスユニットから構成されています。

受信演算部内の GPS 受信機は同時に最大 12 個の衛星を追尾し、8 個のステートカルマンフィルターによって船の位置、コース及び速度の精度を上げます。



## GPS 航法装置 GP-150/150-DUAL 仕様

### 1. GPS 受信部

- |                              |  |
|------------------------------|--|
| (1) 受信周波数                    | 1575.42 MHz  |
| (2) 受信コード                    | C/A コード  |
| (3) 受信チャンネル                  | GPS: 12 チャンネルパラレル、12 衛星追従                              |
| (4) 測位方式                     | オールインビュー、8 ステートカルマンフィルタ                                |
| (5) 測位精度                     |  |
| GPS                          | 約 10 m (2drms)   |
| DGPS                         | 約 5 m (2drms)  |
| WAAS                         | 約 3 m (2drms)  |
| (6) 船速精度                     | 0.2kt (船速 $\leq$ 10kt)、船速に対して 2% (船速 $>$ 10kt)         |
| (7) 進路精度                     | $\pm 3^\circ$ (船速 1~17kt)、 $\pm 1^\circ$ (船速 $>$ 17kt) |
| (8) 初期捕捉時間                   | ウォームスタート 約 12 秒、コールドスタート 約 90 秒                        |
| (9) 追従速度                     | 999kt  |
| (10) 測位更新周期                  | 1 秒  |
| (11) ビーコン受信器 (受信演算部内蔵、オプション) |  |
| 周波数範囲                        | 283.5~325.0kHz   |
| MSK 率                        | 50、100、200bps (オートまたはマニュアルを選択)                         |

### 2. 表示部

- |            |  |
|------------|--|
| (1) 表示器    | モノクロ LCD 122 $\times$ 92 mm、320 $\times$ 240 ドットマトリクス、8 階調 |
| (2) 表示モード  | プロッタ 1/2 画面、ハイウェイ両面、航法画面、データ画面                             |
| (3) 作図方式   | メルカトル図法  |
| (4) プロッタ表示 |  |
| 表示範囲       | 0.02~320 nm、14 段階  |
| 有効作図範囲     | 緯度 85 度未満  |
| 航跡記憶間隔     | 時間: 0~60 分、距離: 0~99.99 nm、km、sm、中折                         |
| (5) 記憶容量   |  |
| 航跡記憶点数     | 2000 点 (マーク点数含む)   |
| 目的地登録      | 999 点 (12 桁のコメント付)   |
| ルート登録      | 30 ルート (30 目的地/ルート)、簡易ルート (1 ルート)                          |
| (6) 警報機能   | 到着・離脱、コースずれ、船速、航程、水温*、水深*<br>*: 外部データ入力が必要                 |
| (7) 衛星情報表示 | 追従衛星番号、仰角・方位、受信信号レベル、DOP 値、受信状態                            |

(フルノ取扱説明書抜粋)